

| 15. RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS | | | |
|--|--|--|---|
| Problema | Estado del LED | Possible causa | Solución |
| La puerta no se abre cuando una persona entra en el área de detección | OFF | El conector del sensor no se ha conectado correctamente Tensión del suministro eléctrico incorrecta Cableado del sensor incorrecto | Apriete o vuelva a conectar el conector. Aplique la tensión adecuada al sensor. (CA: 12-24 V, CC: 12-30 V) Compruebe dos veces el cableado del sensor |
| La puerta se abre y se cierra sin motivo aparente (detección fantasma) | ABRE LA PUERTA AZUL o ROJO o PARPADEO RÁPIDO ROJO o PARPADEO LENTO ROJO o CIERRA LA PUERTA VERDE | Objeto en movimiento en el área de detección | Retire el objeto en movimiento del área de detección. |
| | | Sensibilidad demasiado alta para el entorno de la instalación | Reduzca el ajuste de la sensibilidad del sensor |
| | | Polvo, escarcha o gota de agua en la lente del sensor | Limpie con un trapo la lente del sensor e instale un cobertor impermeable si es necesario |
| Cuando la puerta se abre o se cierra, LED NARANJA | NARANJA | El área de detección coincide con la de otro sensor | Asegúrese de que cada sensor posea un ajuste de frecuencia distinto y proceda al ajuste para solapar el área de radar mediante el ángulo y el volumen. |
| | | Detección de nieve, insectos, hojas, etc. | Ajuste el conmutador dip (X) 8 del modo de supervisión en "nieve" |
| La puerta se abre y permanece abierta | ROJO o PARPADEO RÁPIDO ROJO o PARPADEO LENTO ROJO | La fila de detección "FILA 1" ("FILA 2" cuando está activado el "aprendizaje de entrada") está orientada demasiado cerca de la puerta. | Ajuste la profundidad de la detección para las 3 filas internas más alejadas de la puerta. |
| | | El área de detección cambia, mientras el ajuste del temporizador de presencia infinito ∞ está en uso. | Vuelva a encender el sensor o cambie los ajustes del temporizador de presencia de 30 a 60 segundos |
| | Cableado del sensor incorrecto | Compruebe dos veces el cableado del sensor | |
| | Saturación de señal reflejada | Retire los objetos muy brillantes del área de detección o disminuya el ajuste de sensibilidad del sensor | |
| | AZUL | Objetos en movimiento en el área del radar | Retire los objetos en movimiento. |
| La puerta se abre y permanece abierta | PARPADEO VERDE/ ROJO RÁPIDO | Error interno del sensor | Sustituya el sensor |
| | PARPADEO VERDE/ ROJO LENTO | El reflejo de la señal de infrarrojos transmitida desde el suelo es demasiado bajo | Aumente la sensibilidad del sensor o cambie el conmutador dip (X) 7 de los "Diagnósticos de reflexión" de "Normal" a "Ref. baja" |
| | PARPADEO LENTO NARANJA | Apertura de la puerta (conmutador dip (Y) 6 ajustado en abierto) | Cambie el conmutador dip (Y) 6 de "Apertura de la puerta" a "Automático" |

EUD-0004A

EU DECLARATION OF CONFORMITY

Equipment: SSR-3-ER Combined motion and presence detection sensor for the activation and safety of automatic doors including emergency exits.

Manufacturer: HOTRON GROUP Honda Electron Co., Ltd. 1-29-19 Asahimachi, Machida-shi, Tokyo 194-0023, Japan

Compiler of Technical File (EC Community): David Morgan / Hotron Ireland Ltd. / 26 Dublin Street, Carlow, Ireland

This declaration of conformity is issued under the sole responsibility of the manufacturer.

Object of the declaration: Door Sensor

The object of the declaration described above is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation:

| | |
|----------------------|-----------------------------|
| Directive 2014/53/EU | RE Directive |
| Directive 2006/42/EC | Machinery Directive |
| Directive 2011/65/EU | (EU)2015/863 RoHS Directive |

Harmonised standards or other technical standards and specifications:

| | |
|----------------------|---|
| EN 300 440 V2.2.1 | Short Range Devices (SRD): Radio equipment to be used in the 1 GHz to 40 GHz frequency range; Harmonised Standard for access to radio spectrum |
| EN 301 489-1 V2.2.3 | ElectroMagnetic Compatibility (EMC) standard for radio equipment and services: Part 1: Common technical requirements |
| EN 301 489-3 V2.1.1 | ElectroMagnetic Compatibility (EMC) standard for radio equipment and services: Part 3: Specific conditions for Short-Range Devices (SRD) operating on frequencies between 9 kHz and 246 GHz |
| EN 62368-1:2014 | Audio/video, information and communication technology equipment Part 1: Safety requirements |
| EN12978:2003+A1:2009 | Industrial, commercial and garage doors and gates - safety devices for power operated doors and gates - Requirements and test methods. |
| EN16005:2012+AC:2015 | Power operated pedestrian doorsets - Safety in use - Requirements and test methods |
| DIN18650-1:2010 | Powered pedestrian doors - Part 1: Product requirements and test methods |
| EN ISO 13849-1:2015 | Safety of machinery - Safety-related parts of control systems - Part 1: General principles for design (ISO 13849-1:2015) |
| EN IEC 63000:2018 | Technical documentation for the assessment of electrical and electronic products with respect to the restriction of hazardous substances |

Notified body involved
Notified body: 0044 TÜV NORD CERT GmbH, Division Technology Am TÜV1 Essen 45307 Germany
EC-Type examination certificate No.: 44 205 13738009

Signed for and on behalf of: Honda Electron Co., Ltd. Machida, Tokyo, Japan, August 26, 2022
name: Hitoshi Takagi
function: Director (Quality Assurance)

- < Exención de responsabilidad > El fabricante no asumirá responsabilidad alguna en los siguientes casos.
- Mala interpretación de las instrucciones de instalación, conexión incorrecta, negligencia, modificación del sensor e instalación inadecuada.
 - Daños ocasionados por un transporte inadecuado.
 - Accidentes o daños ocasionados por incendio, contaminación, tensión anormal, terremotos, tormentas, viento, inundaciones u otras causas de fuerza mayor.
 - Pérdida de ganancias empresariales, interrupción de la actividad, pérdida de información empresarial y otras pérdidas financieras ocasionadas por la utilización del sensor o por un funcionamiento incorrecto del mismo.
 - Cuantía de la compensación superior al precio de venta en todos los casos.

HOTRON CO.,LTD.

Fabricante
HOTRON CO.,LTD.
1-11-26 Hyakunin - Cho, Shinjuku-Ku, Tokio, Japón
Teléfono: +81-(0)3-5330-9221
Fax: +81-(0)3-5330-9222
URL: <https://www.hotron.co.jp/>

VENTAS Europa
Hotron Ireland Ltd.
26 Dublin Street (2nd Floor), Carlow (Irlanda)
Teléfono: +353-(0)59-9140345
Fax: +353-(0)59-9140543
URL: <https://hotron.com/>

MP-10366-A '22.09

MP-10366-A '22.09

Español



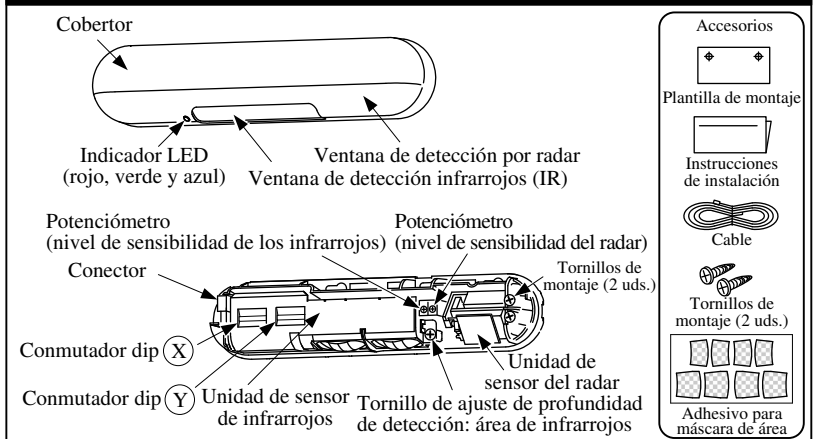
NORMAS APLICADAS
EN 12978:2003 +A1:2009
EN 16005:2012+AC:2015
DIN 18650-1:2010
EN ISO 13849-1:2015
Examen CE de tipo
44 205 13738009

SSR-3-ER

Manual de usuario (traducción)

Sensor combinado para detectar movimiento y presencia, para la activación y seguridad de puertas automáticas, incluidas las salidas de emergencia.

1. DESCRIPCIÓN



4. PRECAUCIONES DE MONTAJE

| | | | |
|--|--|--|---|
| <p>Altura de montaje de 3,5 m (11,5 ft) o menos</p> | <p>Realice el montaje a no más de 50 mm de la parte inferior del cobertor del motor de la puerta</p> | <p>Asegúrese de que no hay objetos en movimiento en el área de detección</p> | <p>Asegúrese de que la condensación no llegue al sensor.</p> |
| <p>Si se expone el sensor a una cantidad de lluvia excesiva, instálelo con un cobertor impermeable de Hotron</p> | <p>Si es posible, asegúrese de que no se acumule nieve ni agua en el suelo.</p> | <p>Asegúrese de que se refleje el mínimo de luz solar del suelo</p> | <p>Utilice unos ajustes de frecuencia distintos para los sensores cercanos entre sí</p> |

Para maximizar la efectividad del aprendizaje de entrada, instale el SSR-3-ER fuera y dentro tal y como se muestra a continuación.

Si en el campo de detección o cerca de él existe algún elemento metálico, este puede afectar negativamente a la parte de radar del sensor SSR-3-ER.

6. INFORMACIÓN DE MONTAJE Y CABLEADO

ADVERTENCIA
Realizar perforaciones puede provocar descargas eléctricas. Tenga cuidado con los cables que se encuentran dentro del cobertor del motor de la puerta.

- Fije la plantilla de montaje de forma que el borde inferior quede alineado con el borde inferior del cobertor del motor de la puerta.
- Realice los orificios de montaje (3,5 mm ø) y de cableado (10 mm ø).
- Extraiga el cobertor del sensor como se indica en la ilustración. Eleve el sensor desde el cobertor.
- Fije el sensor con los tornillos de montaje suministrados.

5-1 Cableado a un controlador de la puerta que pueda probar el sensor

Alimentación (sin polo): CA: 12 a 24 [V] ± 10% / CC: 12 a 30 [V] ± 10%

Rojo: Relé con aislamiento óptico (sin polo)

Negro: Relé con aislamiento óptico (sin polo)

Blanco: Prueba-P

Verde: Prueba-N

Amarillo: Prueba-P

Azul: Prueba-N

Gris (+): Prueba-P

Gris (-): Prueba-N

Rosa: Prueba-P

Azul celeste: Prueba-N

Nota EN16005: Establezca el ajuste de "Entrada de prueba" del conmutador dip (Y) 8 en "ON". Sección de ref. 7, Ajustes del conmutador dip.

5-2 Cableado a un controlador de la puerta que no pueda probar el sensor

Alimentación (sin polo): CA: 12 a 24 [V] ± 10% / CC: 12 a 30 [V] ± 10%

Rojo: Relé con aislamiento óptico (sin polo)

Negro: Relé con aislamiento óptico (sin polo)

Blanco: no conectar

Verde: no conectar

Amarillo: no conectar

Azul: no conectar

Gris: no conectar

Gris (+): no conectar

Gris (-): no conectar

Rosa: no conectar

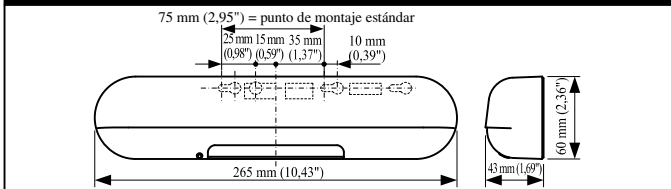
Azul celeste: no conectar

Nota: Establezca el ajuste de "Entrada de prueba" del conmutador dip (Y) 8 en "OFF". Sección de ref. 7, Ajustes del conmutador dip.

- Instale los conectores en el espacio facilitado.
- Sustituya el cobertor.
- Extracción del cobertor tras la instalación:
 - Empujar
 - Tirar
 - Tirar
 - Empujar

| | |
|---|---|
| <p>ADVERTENCIA Hacer caso omiso de este símbolo puede ocasionar lesiones graves e incluso mortales. Nota: Se debe prestar una atención especial cuando aparezca este símbolo</p> | <p>PRECAUCIÓN Hacer caso omiso de este símbolo puede ocasionar lesiones graves o daños en el equipo. EN16005: Ajuste necesario para cumplir con la norma EN16005</p> |
|---|---|

2. DIMENSIONES



3. INDICADORES LED

| | |
|-------------------------------|--|
| Verde | En espera |
| Parpadeo en verde | Aprendizaje de entrada (Y) 7 está en "ON" |
| Parpadeo en verde (una vez) | Al responder a la señal de PRUEBA |
| Azul | Detección por RADAR |
| Rojo | Detección FILA 3 |
| Parpadeo lento en rojo | Detección FILA 2 |
| Parpadeo rápido en rojo | Detección FILA 1 |
| Naranja | La fila de detección "FILA 1" ("FILA 2" cuando el aprendizaje de entrada está activado) detecta el movimiento de la puerta |
| Parpadeo rápido en naranja | Indica un cambio de los ajustes del conmutador dip |
| Parpadeo lento en naranja | La apertura de puerta está activada (Y) 6 está en "ON" |
| Parpadeo rápido en verde/rojo | Error interno del sensor |
| Parpadeo lento en verde/rojo | La señal de infrarrojos reflejada desde el suelo es muy baja |

5. ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

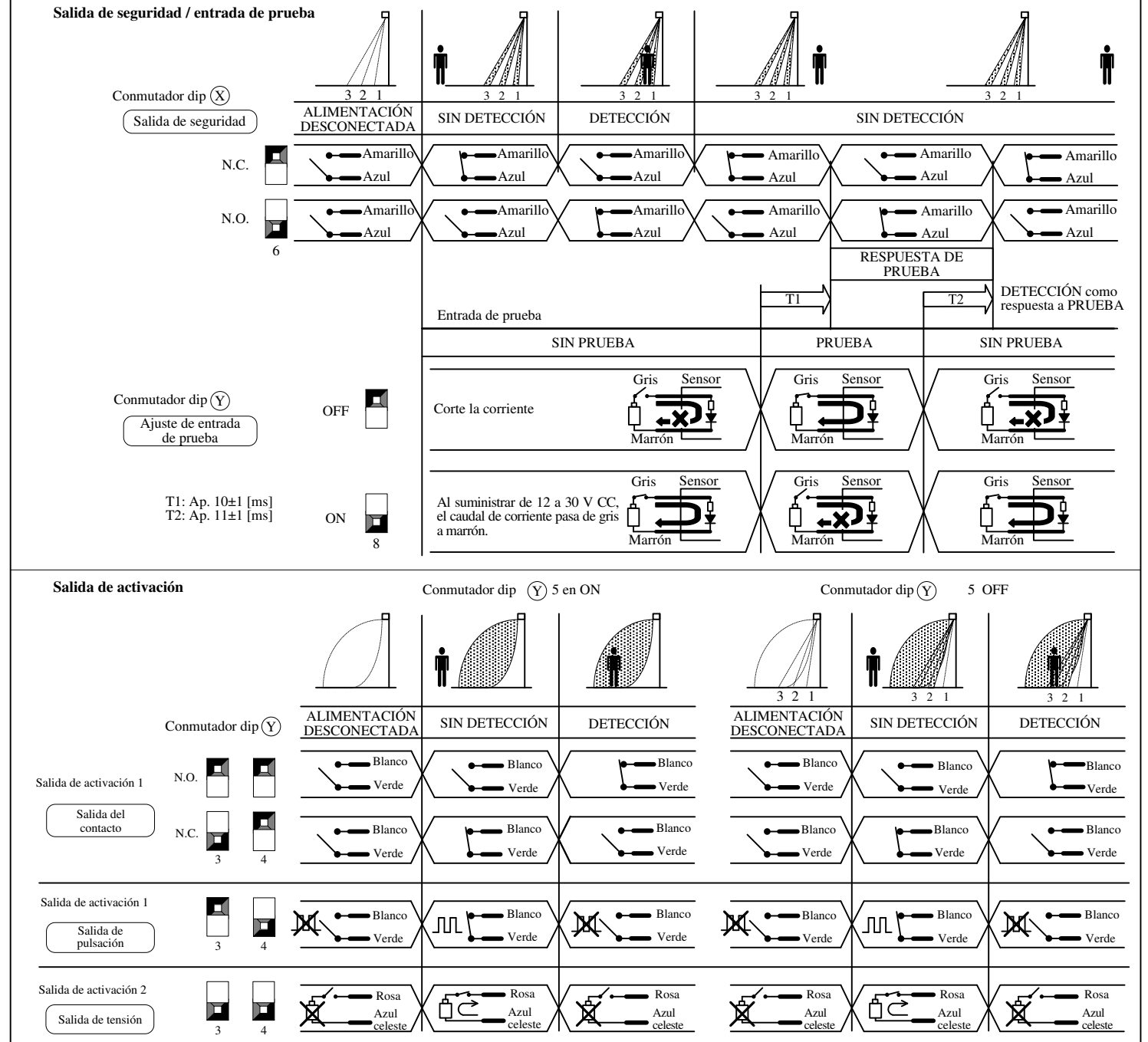
| Especificaciones comunes | |
|---|--|
| Nombre del modelo | SSR-3-ER |
| Altura de instalación | 3,5 [m] (11,5 [ft]) máx. Conformidad con la norma EN16005 = 3,5 m |
| Tensión de alimentación | CA: de 12 a 24 [V] CC: de 12 a 30 [V] ± 10 % 50/60 Hz |
| Consumo de energía | CA de 12 V-2,5 [VA] (máx.) CC de 12 V-150 [mA] (máx.) CA de 24 V-2,5 [VA] (máx.) CC de 30 V-80 [mA] (máx.) |
| INFRARROJOS (salida de seguridad) | Relé con aislamiento óptico sin polo Tensión: 48 [V CC] máx. Corriente: 300 [mA] máx. (carga de resistencia) |
| RADAR | Salida de contacto: Relé con aislamiento óptico sin polo Tensión: 48 [V CC] máx. Corriente: 300 [mA] máx. (carga de resistencia) |
| | Salida de activación 1: Relé con aislamiento óptico sin polo Tensión: 48 [V CC] máx. Corriente: 300 [mA] máx. (carga de resistencia) Frecuencia de salida 100 Hz, ciclo 1:1 |
| Salida de activación 2: Tensión de salida: Mín. 3,2 [V CC] a 10 [mA] Tensión en circuito abierto 7 [V CC] máx. | |
| Entrada de prueba | 6 [mA] máx. a 30 [V CC] |
| Temperatura de funcionamiento | De -20 a +60 [°C] (de -4 a 140 [°F]) |
| Humedad de funcionamiento | Por debajo de 80 % |
| Calificación IP | IP54 |
| Categoría | Cat. 2, PL: d (infrarrojos); cat. 2, PL: d (radar) según norma EN ISO 13849-1:2015 |
| Peso | 0,56 [lb] (0,26 [kg]) |
| Color | BL: negro, S: plateado |
| Accesorios | Cable, tornillos de montaje (2 uds.), plantilla de montaje, instrucciones de instalación, adhesivo para máscara de área |
| Especificaciones: parte de infrarrojos del sensor | |
| Método de detección | Reflectante por infrarrojos activos |
| Tiempo de retardo de salida | 0,5 [segundos] aprox. |
| Tiempo de respuesta | 0,1 ~ 0,2 [segundos] |
| Temporizador | FILA 1, FILA 2: 2, 30, 60 [segundos] o ∞ FILA 3: 2 [segundos] |
| Especificaciones: parte de radar del sensor | |
| Método de detección | Método Doppler: (detección de cuerpo en movimiento) |
| Frecuencia de transmisión | 24,15 [GHz] |
| Tiempo de retardo de salida | 1,5 [segundos] aprox. |
| Tiempo de respuesta | 0,1 ~ 0,2 [segundos] |

Nota: La especificación puede ser modificada sin notificarse previamente.

7. AJUSTES DEL CONMUTADOR DIP

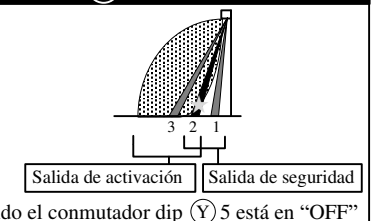
| PRECAUCIÓN | | | |
|--|--------------------|---|---|
| ☆ = Ajuste predeterminado | | | |
| Commutador dip (X) | | | |
| Función | Commutador dip (X) | Descripción | Posibles opciones de ajuste |
| Infrarrojos (IR) Temporizador de presencia | ☆ 30s 1 2 | El sensor detectará un objeto estacionario para el ajuste del temporizador de presencia preajustado en las 2 filas internas. EN16005 Para cumplir la norma EN16005, ajuste el temporizador de presencia a 30 s como mínimo. | 2 s 1 2 ☆30 s 1 2 60 s 1 2 ∞ 1 2 |
| Cantidad de filas de infrarrojos | ☆ R3 3 4 | El número de filas de detección por infrarrojos activas puede configurarse en 3, 2 o 1 en función de los requisitos del área de detección. * Cuando solo se esté usando la Fila 1, ajuste el aprendizaje de entrada (commutador dip (Y) 7) en "OFF". | ☆ R3 3 4 R2 3 4 Solo Fila 1 3 4 R3 3 4 |
| Frecuencia de infrarrojos | ☆ A 5 | Cuando haya instalados dos sensores muy cerca uno del otro, seleccione diferentes ajustes de frecuencia para cada sensor para evitar interferencias cruzadas. | ☆ A 5 B 5 |
| Salida de seguridad | ☆ N.C. 6 | Consulte [11. Diagrama de tiempo de acontecimientos] para obtener más detalles sobre la salida de seguridad. | ☆ N.C. 6 Salida de seguridad (relé con aislamiento óptico) N.O. 6 |
| Diagnósticos de reflexión | ☆ Normal 7 | Un LED de parpadeo lento verde/rojo indica una señal de infrarrojos de reflexión baja. Consulte la sección [13] para ver cómo se puede usar el ajuste "Ref. baja" durante el mantenimiento de rutina de la puerta. EN16005 Para cumplir la norma EN16005, ajuste en "Normal" | ☆ Normal 7 Transmisor Receptor Punto de infrarrojos Ref. baja 7 Transmisor Receptor Punto de infrarrojos |
| Modo de supervisión | ☆ Normal 8 | Ajústelo en "Nieve" en situaciones en las que se puedan producir activaciones falsas de la puerta causadas por la caída de nieve, hojarasca o basura en el área de detección. | ☆ Normal 8 Nieve 8 |
| Función | Commutador dip (Y) | Descripción | Posibles opciones de ajuste |
| Detección de dirección del RADAR | ☆ ON 1 | Cuando esté en "ON", no se detectarán los peatones que se alejen del sensor. | OFF 1 ☆ ON 1 |
| Tráfico cruzado del RADAR | ☆ OFF 2 | Esta función evita que el sensor detecte movimiento paralelo a la puerta. | ☆ OFF 2 Puerta Área del RADAR ON 2 Puerta Área del RADAR |
| Salida de activación | ☆ N.O. 3 4 | Elija una de las tres salidas: salida del contacto, salida de pulsación (salidas de emergencia) o salida de tensión (salidas de emergencia). Cuando esté ajustado en salida del contacto, elija entre "N.O." o "N.C." | Salida de activación 1 Salida de activación 2 Salida del contacto Salida de pulsación Salida de tensión ☆ N.O. 3 4 N.C. 3 4 3 4 3 4 |
| Configuración de la salida de activación | ☆ OFF 5 | Seleccione cómo se configura la salida de activación. Nota Consulte [12. Explicación de la salida de seguridad y activación con conmutador dip (Y) 5] para más información. | ☆ OFF 5 RADAR + filas infrarrojos 2+3 ON 5 SOLO RADAR |
| Apertura de la puerta | ☆ Automático 6 | Cambie a OPEN (abierta) para mantener la puerta en la posición abierta. | ☆ Automático 6 Abierta 6 |
| Aprendizaje de entrada | ☆ OFF 7 | El aprendizaje de entrada permite orientar la primera fila de detección dentro del área de cierre de la puerta sin el movimiento de detección de la puerta. Nota Cuando el aprendizaje de entrada está activado, el nivel de sensibilidad de la fila interna de detección solo se encuentra al máximo si las filas de detección externas están activadas. | ☆ OFF 7 Puerta ON 7 Puerta |
| Ajuste de entrada de prueba del controlador de la puerta | ☆ ON 8 | Cuando esté conectado a un controlador de la puerta sin entrada de prueba, ajuste en desactivado ("OFF"). Cuando esté conectado a un controlador de la puerta con entrada de PRUEBA, ajuste en "ON". Consulte [11. Diagrama de tiempo de acontecimientos]. EN16005 Para cumplir la norma EN16005, ajuste en "ON". | OFF 8 Sin PRUEBA Con PRUEBA Sin PRUEBA ON 8 |

11. DIAGRAMA DE TIEMPO DE ACONTECIMIENTOS



12. EXPLICACIÓN DE LA SALIDA DE SEGURIDAD Y ACTIVACIÓN CON CONMUTADOR DIP (Y) 5

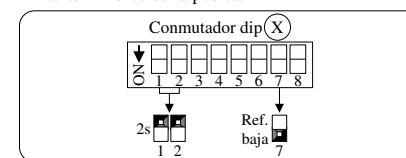
| Salida | Commutador dip (Y) 5 en ON | Commutador dip (Y) 5 en OFF |
|----------------------|----------------------------|-----------------------------|
| Salida de seguridad | FILA 1, FILA 2, FILA 3 | FILA 1, FILA 2 |
| Salida de activación | RADAR | RADAR + FILA 2, FILA 3 |



13. MANTENIMIENTO DE LA PUERTA

Al realizar el mantenimiento de la puerta con el sensor conectado a la red, en controladores de la puerta que están conectados para "probar" el sensor, asegúrese de ajustar los conmutadores dip como se muestra a continuación.

Nota Recuerde que debe devolver los ajustes del conmutador dip a su estado original cuando se haya realizado el mantenimiento de la puerta.



Consulte el apartado [7. Ajustes del conmutador dip].

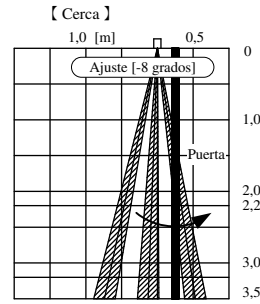
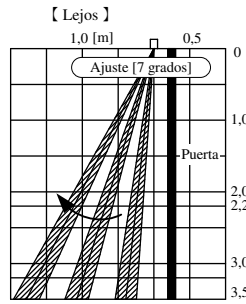
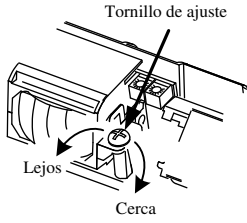
14. ERRORES DE AUTODIAGNÓSTICO

Los problemas técnicos con el sensor SSR-3-ER se indican mediante el parpadeo de un LED verde/rojo. La frecuencia del parpadeo indica el tipo de problema, como se explica a continuación.

| Frecuencia del parpadeo | LED | Causa |
|-------------------------|---------------|--|
| Rápido | Verde Rojo | Sensor defectuoso, sustitúyalo |
| Lento | Verde Rojo | Confirme que el potenciómetro de sensibilidad está ajustado y vuelva a encender el sensor. |

8. AJUSTE DE LA ANCHURA Y LA PROFUNDIDAD DEL ÁREA DE DETECCIÓN

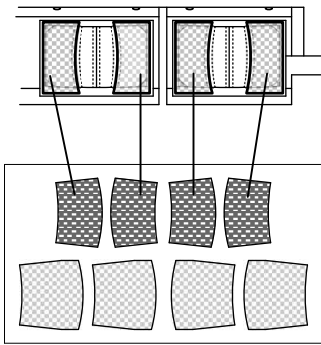
Ajuste de la profundidad del área de detección: Infrarrojos (3 filas internas)



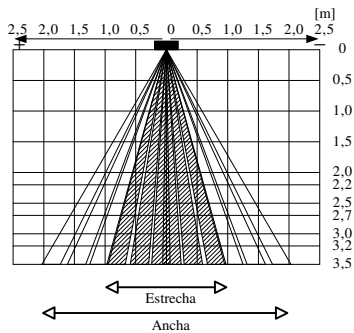
PRECAUCIÓN El sensor SSR-3-ER cumple con la normativa de seguridad EN 16005 únicamente en el lado de la puerta en el que esté instalado. Para garantizar la conformidad con la normativa EN 16005, comprobar que el área de detección de la fila 1 esté establecida justo delante de la puerta corredera mediante una caja de control conforme con la normativa EN 16005 o un detector de infrarrojos Hotron. Si el "aprendizaje de entrada" está activado, verificar que la fila 2 esté establecida del mismo modo justo delante de la puerta corredera.

Ajuste de la anchura del área de detección: Infrarrojos (3 filas internas)

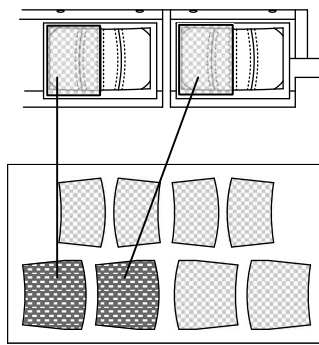
【 Estrecha 】



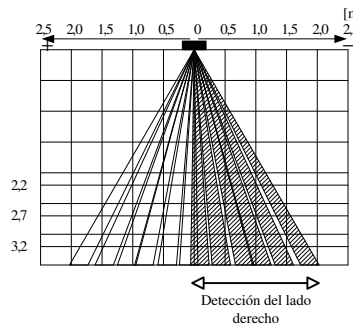
Adhesivo para máscara de área



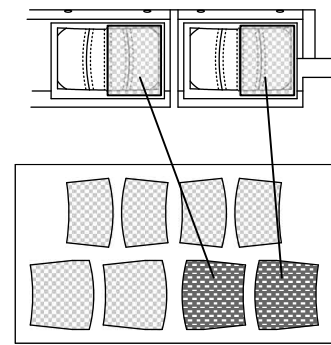
【 Detección del lado derecho 】



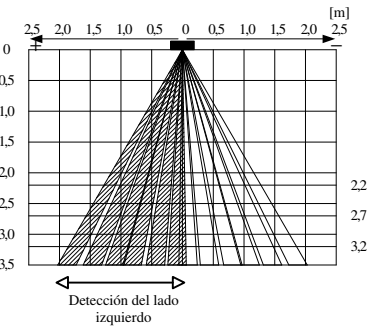
Adhesivo para máscara de área



【 Detección del lado izquierdo 】



Adhesivo para máscara de área

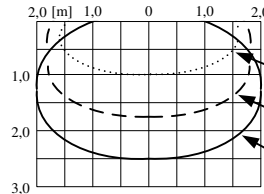


Ajuste de la profundidad del área de detección: Área de detección del sensor del radar

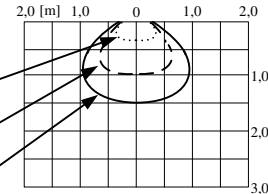
- ※ El área de detección varía en función de la velocidad de aproximación de los peatones
- ※ Ajuste posible en intervalos de 3 grados como aparece ilustrado



Altura de instalación ajustada a "2.2m" (2.2 m) y sensibilidad a "High" (alta).



Altura de instalación ajustada a "2.2m" (2.2 m) y sensibilidad a "Low" (baja).



PRECAUCIÓN

Las áreas de detección que aparecen en la ilustración anterior representan la posición real de los haces de radar e infrarrojos. El área de detección real observada variará en función del entorno de instalación del sensor, del objeto que debe detectarse y de los ajustes del sensor. Asegúrese de que el área de detección esté ajustada para cumplir con la norma EN16005.

9. CONEXIÓN A LA ALIMENTACIÓN Y AJUSTE DEL “APRENDIZAJE DE ENTRADA”

El “aprendizaje de entrada” está desconectado



Sección de ref. 7. Ajustes del conmutador dip.

El “aprendizaje de entrada” está conectado



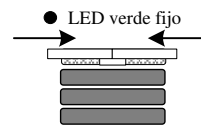
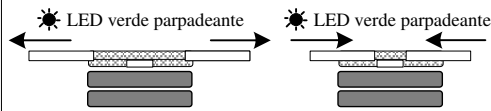
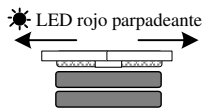
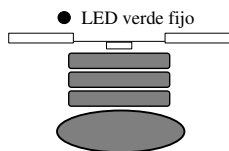
Sección de ref. 7. Ajustes del conmutador dip.

Al conectar la alimentación, el LED verde fijo se enciende para indicar que el sensor se encuentra en el modo de espera y está listo para iniciar la detección.

Al conectar la alimentación, el LED parpadeante rojo indica una salida del relé abierta de la puerta para iniciar el proceso de aprendizaje de entrada.

El LED verde parpadea durante 37 s mientras se lleva a cabo el proceso de “aprendizaje de entrada”. La puerta se abre/cierra.

Proceso de aprendizaje de entrada completado, sensor en el modo de espera.



Detección de presencia: la detección de presencia en todas las filas de detección se inicia 10 segundos después de encender el sensor.

Si antes de que hayan transcurrido 10 segundos alguien pasa caminando por el área de detección, la detección de presencia no estará operativa hasta pasados unos 5 segundos después de que la persona salga del área de detección.



PRECAUCIÓN

Detección de presencia: Durante el proceso de “aprendizaje de entrada”, las 3 filas de detección exteriores del sensor SSR-3-ER cambian de la detección de movimiento a la detección de presencia 10 segundos después de conectar la alimentación. La fila de detección interna del “aprendizaje de la entrada” cambiará de detección de movimiento a detección de presencia después de llevar a cabo este proceso.

Fallo y recuperación del “aprendizaje de entrada”: Si una persona entra en el área de detección durante el proceso de “aprendizaje de la entrada”, es posible que éste no se lleve a cabo correctamente. En ese caso, el sensor realizará el proceso de aprendizaje de entrada en tres activaciones de la puerta realizadas por una persona para construir una imagen precisa de la posición de apertura y de cierre de la puerta.

Nota

Cuando el aprendizaje de entrada está activado, el nivel de sensibilidad de la fila interna de detección solo se encuentra al máximo si las filas de detección externas están activadas.

Precauciones generales:

Apague y vuelva a encender el sensor al llevar a cabo el siguiente trabajo.

- ※ Cuando se cambia el suelo colocando una alfombra, etc.
- ※ Cuando se ajusta el patrón del área de detección o la sensibilidad del sensor.

10. COMPROBACIÓN DEL FUNCIONAMIENTO

Una vez completada la instalación, realice una prueba caminando por el área de detección del sensor. Si el área de detección no es como se esperaba, ajústela como se indica en la sección 8. Si el área de detección sigue sin ser como se esperaba, puede aumentarse la sensibilidad del sensor girando el potenciómetro hacia la derecha. Cuando el sensor detecta incluso cuando no hay nada en el área de detección, puede disminuirse la sensibilidad del sensor girando el potenciómetro hacia la izquierda.

Si la nieve o la lluvia activan erróneamente el sensor, disminuya la sensibilidad de los infrarrojos. Observe que la sensibilidad para detectar a los peatones también puede disminuir.



PRECAUCIÓN Ajuste la sensibilidad a un valor apropiado al entorno de instalación.

Sensibilidad de los infrarrojos Sensibilidad del radar

